#### 图书基本信息

书名:《学Arduino玩转机器人制作》

13位ISBN编号:9787115349290

出版时间:2014-5

作者: Michael Margolis

页数:140

译者:臧海波

版权说明:本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介以及在线试读,请支持正版图书。

更多资源请访问:www.tushu111.com

#### 内容概要

《爱上机器人:学Arduino玩转机器人制作》以一个由Arduino控制的遥控车轮机器人为范例,讲述了机器人从无到有的完整制作过程,包括对基础电子元件的使用、电路的设计、机器人外部结构的组装、Arduino的编程、无线电遥控等,最终组成完整的机器人作品,本书适合初高中生、机器人非专业爱好者和初学者阅读。

Arduino俗称"电子积木",本书说的是如何在Arduino的基础上用搭积木的方法制作机器人,培养读者模块化的设计思想。

#### 书籍目录

第1章	重 机器人项目简介 1
1.1	为什么制作机器人? 3
1.2	机器人的移动方式 3
	工具 4
第2章	章 搭建电路 5
2.1	硬件需求 6
2.2	制作方法 6
第3章	章 制作两轮移动平台 11
3.1	硬件需求 12
3.2	结构组装 12
3.3	安装红外传感器 19
3.4	后续工作 21
第4章	章 制作四轮移动平台 22
	硬件需求 23
	结构组装 23
4.3	安装红外传感器 30
	后续工作 31
	重 Arduino入门 33
	硬件需求 34
	Arduino软件 34
	Arduino硬件 34
	安装集成开发环境(IDE) 35
	连接Arduino电路板 37
	使用IDE 37
	上传运行Blink草绘 38
	使用标签 39
5.9	安装第三方库文件 39
第6章	河试机器人的基本功能 41
	硬件需求 42
	软件需求 42
	本章使用的程序 43
	上传运行helloRobot.ino 43
	程序说明 48
	故障排查 50
6.7	提高程序的可扩展性 50
	重 速度和方向控制 54
	硬件需求 55
	本章使用的程序 55
	电机类型 55
	电机控制器 55
	控制电机转速 57
	机器人机动软件结构 62
	机器人运动函数 66
	び 认识传感器 72
	硬件介绍 73

8.3 红外反射传感器 73

8.4	声纳测距传感器 75
8.5	Maxbotix EZ1声呐测距传感器 76
8.6	夏普红外测距传感器 76
8.7	接近传感器 77
8.8	声音传感器 78
8.9	Arduino Cookbook 80
第9章 让机器人对边沿和路线做出反应 81	
9.1	硬件需求 82
9.2	本章使用的程序 82
9.3	Look代码 82
9.4	边沿检测 83
9.5	循线 85
9.6	查看程序数据 89
第10章 自主运动 91	
10.1	硬件需求 92
10.2	本章使用的程序 92
10.3	安装超声波测距传感器 93
10.4	让机器人自由活动 95
10.5	增加扫描功能 100
第11章 遥控 105	
11.1	硬件需求 106
11.2	本章使用的程序 106
	设计遥控代码 106
11.4	用电视遥控器控制机器人 109
附录	A 机器人功能扩展 117
A.1	设计 118
A.2	如何实现复杂项目 118
附录	B 在机器人上使用其他硬件 119
B.0	其他电机控制器 120
附录	C 调试机器人 123
C.0	根据症状判断问题 124
附录	D 电源 131
D.1	监控电池电压 132
D.2	涓流冲电 137
附录	E 程序结构 138
	数字I/O 139
	模拟I/O 139
E.3	计算函数 139
	其他函数和结构 139
附录	F Arduino引脚和定时器资源 141
F.1	解决资源冲突 142

F.2 引脚和定时器列表 143

#### 精彩短评

- 1、机器人用书
- 2、想照着书上的内容做个机器人,可惜没成功,书中没有从最基础开始介绍,直接跳到了高级别内容。

#### 版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介,请支持正版图书。

更多资源请访问:www.tushu111.com